

**Propozycje tematów prac dyplomowych na rok
akademicki 2026/2027**

Katedra Automatyki i Robotyki

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
1.	Porównanie reguł strojenia regulatorów PID i analiza ich wpływu na pracę układu zamkniętego	prof. dr hab. inż. Witold Byrski		1	Automatyka i robotyka
2.	Algorytmy aktywnej i pasywnej identyfikacji modelu transmitancji wysokiego rzędu	prof. dr hab. inż. Witold Byrski		1	Automatyka i robotyka
3.	Regulator adaptacyjny realizujący algorytm AAC samochodu dla stabilizacji prędkości i odległości od poprzednika	prof. dr hab. inż. Witold Byrski		1	Automatyka i robotyka
4.	Samostrojenie regulatora PID z użyciem modelu obiektu na platformie PLC SIEMENS S7-1500	prof. dr hab. inż. Krzysztof Oprzędkiewicz	nr albumu 37647	1	Automatyka i robotyka
5.	Modelowanie podstawowych elementów dynamicznych na platformie PLC SIEMENS S7-1500	prof. dr hab. inż. Krzysztof Oprzędkiewicz	nr albumu 37643	1	Automatyka i robotyka
6.	Porównanie metod implementacji regulatora PID na sterowniku GE Fanuc	prof. dr hab. inż. Krzysztof Oprzędkiewicz	nr albumu 37640	1	Automatyka i robotyka
7.	Aplikacja SCADA współpracująca z bazą danych SQL i sterownikiem PLC SIEMENS.	prof. dr hab. inż. Krzysztof Oprzędkiewicz	nr albumu 37636	1	Automatyka i robotyka

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
8.	Wieloagentowy system monitorowania i wykrywania anomalii środowiskowych z wykorzystaniem globalnego pozycjonowania wizyjnego	dr inż. Maciej Rosół	nr albumu 37646	1	Automatyka i robotyka
9.	Projekt i realizacja ramienia robotycznego łazika marsjańskiego	dr inż. Maciej Rosół	nr albumu 37642	1	Automatyka i robotyka
10.	System monitorowania otoczenia łazika marsjańskiego wyposażonego w ramię robotyczne	dr inż. Maciej Rosół	nr albumu 37644	1	Automatyka i robotyka
11.	System wbudowany sterujący modelem fizycznym magnetycznego zawieszenia sfery	dr inż. Maciej Rosół	nr albumu 37639	1	Automatyka i robotyka
12.				1	Automatyka i robotyka
13.				1	Automatyka i robotyka
14.				1	Automatyka i robotyka

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
15.				2	Automatyka i robotyka
16.				1	Automatyka i robotyka
17.				2	Automatyka i robotyka
18.				1	Automatyka i robotyka
19.				1	Automatyka i robotyka
20.				1	Automatyka i robotyka
21.				1	Automatyka i robotyka

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
22.				1	Automatyka i robotyka
23.				1	Automatyka i robotyka
24.				1	Automatyka i robotyka
25.				1	Automatyka i robotyka
26.				1	Automatyka i robotyka
27.				1	Automatyka i robotyka
28.				1	Automatyka i robotyka

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
29.					
30.					
31.					
32.					
33.					
34.					
35.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
36.					
37.					
38.					
39.					
40.					
41.					
42.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
43.					
44.					
45.					
46.					
47.					
48.					
49.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
50.					
51.					
52.					
53.					
54.					
55.					
56.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
57.					
58.					
59.					
60.					
61.					
62.					
63.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
64.					
65.					
66.					
67.					
68.					
69.					
70.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
71.					
72.					
73.					
74.					
75.					
76.					
77.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
78.					
79.					
80.					
81.					
82.					
83.					
84.					

Lp.	Temat pracy	Opiekun	Realizujący pracę	Liczba osób	Kierunek
85.					